

Arbres

30 septembre 2024 14:05

Il se passe quoi si on fait

```
struct Noeud {
```

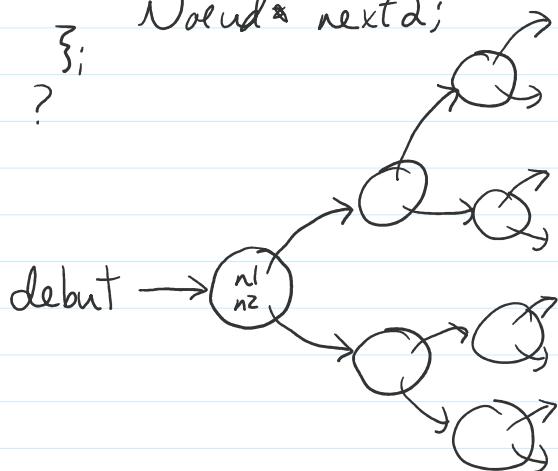
```
    TYPE val;
```

```
    Noeud* next1;
```

```
    Noeud* next2;
```

```
};
```

```
?
```



On a un

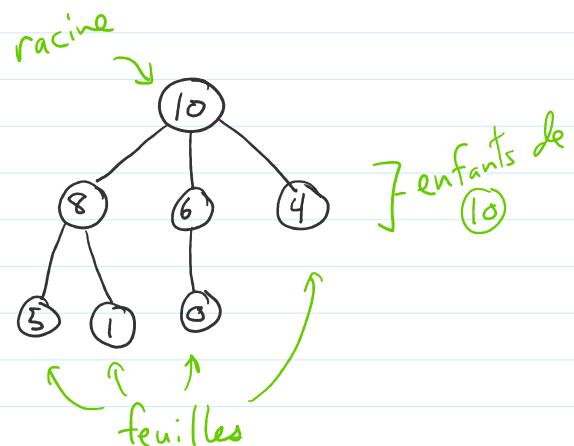
arbre !

Arbre

- stocke elts avec une hiérarchie
- un noeud de départ, qui est appelé la racine.
 - attention: le concept d'arbre non enraciné existe (IFT436)

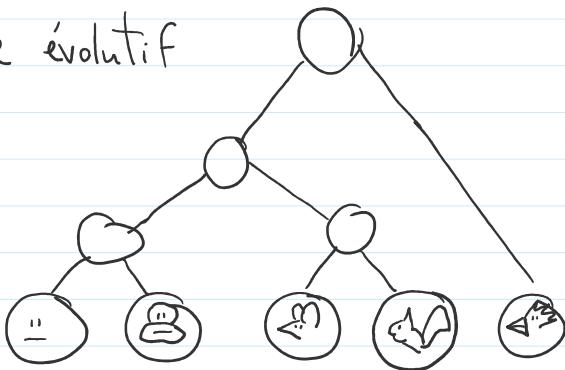
- les successeurs d'un noeud sont appelés ses enfants,
 - ↳ enracinent un arbre
 - un noeud a 0, 1, ou plusieurs enfants

- chaque noeud a un parent (pas plus), sauf la racine qui n'a pas de parent
- feuille = un noeud avec 0 enfant



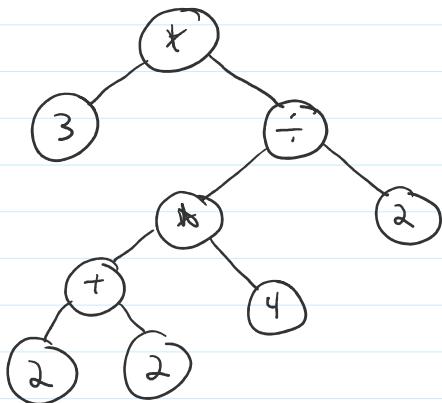
- nœud interne = nœud qui n'est pas une feuille

ex: arbre évolutif



expression math

$$3 * ((2+2)*4) \div 2$$



Utilisation: $\text{calculer}(\text{Nœud } v)$

```
si  $v \rightarrow \text{est\_feuille}()$ 
    return  $v \rightarrow \text{val};$ 
```

```
int r1 = calculer( $v \rightarrow \text{enfant1}$ );
int r2 = calculer( $v \rightarrow \text{enfant2}$ );
```

```
}      return  $v \rightarrow \text{appliquer\_op}(r1, r2);$ 
```

Appel initial: $\text{calculer}(\text{racine});$

Représentation d'un arbre

① Utiliser Noeud directement (et être prudent avec les new)

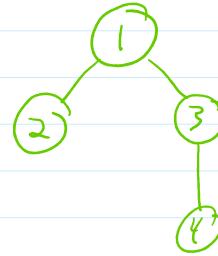
void main () {

```
Noeud* racine = new Noeud();  
racine->val() = 1;  
racine->add_enfant(2);
```

```
Noeud* v = racine->add_enfant(3);  
v->add_enfant(4);
```

delete racine;

}



```
template <typename T = int>
```

```
class Noeud {
```

```
private:
```

```
T val;
```

```
vector<Noeud*> enfants;
```

```
Noeud* parent;
```

```
public:
```

```
Noeud(Noeud* parent = nullptr) {  
    this->parent = parent;  
}
```

```
TYPE& val() { return val; }
```

```
bool est_feuille() {
```

```
} return enfants.empty();
```

```
bool est_racine() {
```

```
    et .. t .. .+.. // +?
```

```
bool est_racine () {  
    return !parent; // what?  
}
```

```
Noeud* add_enfant (T& val) {
```

```
    Noeud* v = new Noeud (this);  
    v->val() = val;  
    enfants.push_back (v);  
    return v;  
}
```

```
size_t get_nb_enf () { return enfants.size(); }
```

```
Noeud* get_enf (size_t i) { return enfants[i]; }
```

```
~Noeud () {
```

```
    for (size_t i=0; i<enfants.size(); ++i)  
        delete enfants[i];  
    enfants.clear();  
}
```

```
};
```

② Encapsuler dans une classe Arbre (ou tree)

```
class Arbre {  
    class Noeud {  
        ...  
    };  
    ...  
    Noeud* racine;
```

```
...
```

```
Noeud* get_racine(){ return racine; }
```

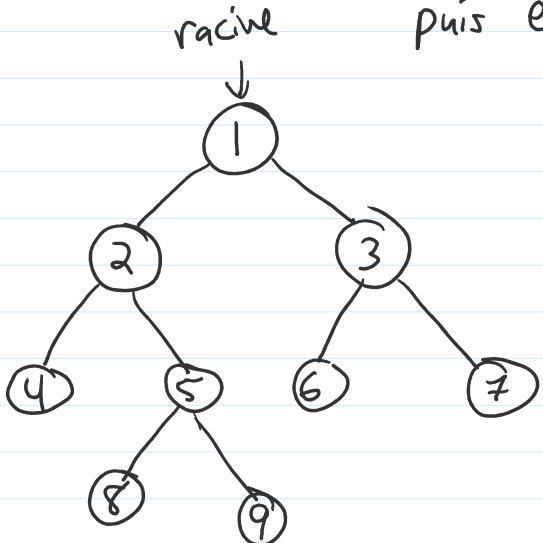
- Utile si votre SOD utilise un arbre à l'intérieur seulement

- Pour manipuler l'arbre, pas utile.

-
- Un arbre n'ordonne pas les élts
 - On peut ordonner les noeuds selon leur ordre de visite dans un parcours.

- Types de parcours:

1) Post-ordre: quand on arrive à un noeud, on visite ses enfants, puis ensuite le noeud.



```
void postordre(Noeud* v){  
    for(int i=0; i<v->get_nb_enf(); ++i){  
        postordre(v->get_enfant(i));  
    }  
    cout << v->val << " "; // Visiter v
```

Appel init: postordre(racine);

4-8-9-5-2-6-7-3-1 Ordre des noeuds

2) Pré-ordre: on visite le noeud, puis ses enfants.

```
void preordre(v){  
    cout << v->val;  
    for(i=0..v->get_nb_enf();){  
        } preordre(v->get_enfant(i));  
    }  
1-2-4-5-8-9-3-6-7
```

3) in-ordre: si chaque noeud a 0 ou 2 enfants,

on visite • l'enfant gauche
 • le noeud
 • l'enfant droit

```
void inorde(v){  
    if(v->get_nb_enf() > 0)  
        inorde(v->get_enf(0));  
    cout << v->val;  
    if(..)  
        inorde(v->get_enf(1));  
    }  
3
```

4-2-8-5-9-6-3-7